

CALCUL DE L'ÉCOULEMENT DANS UNE CONDUITE ADIABATIQUE A SECTION CONSTANTE EN RÉGIME PERMANENT

G. MEAUZÉ

En écoulement stationnaire, l'équation monodimensionnelle de quantité de mouvement peut s'écrire sous la forme :

$$\frac{d}{dx} (A(p + \rho V^2)) = p \frac{dA}{dx} + \frac{F_x}{1} \quad (1)$$

A = section
P = pression (statique)
 ρ = masse volumique
V = vitesse

où F_x représente une force volumique (par exemple la gravitation) et qui est utilisée ici pour modéliser les effets de la viscosité du fluide : $F_x = -\frac{1}{2}\rho V^2 C_f \cdot S$, C_f est un coefficient de frottement classique qui dépend du nombre de Reynolds, de la rugosité des parois, ... S représente l'élément de surface.

La section étant considérée comme constante, la relation ci-dessus s'écrit :

$$d[A(p + \rho V^2)] = -\frac{1}{2}\rho V^2 C_f \cdot \frac{1}{1} dx \quad dA = 0 \quad (2)$$

or $A(p + \rho V^2) = A \cdot p(1 + \gamma M^2) = P_i A_c \cdot \frac{P}{P_i} \cdot \frac{A}{A_c} (1 + \gamma M^2)$

En utilisant les notations

$$\varpi(M) = \frac{P}{P_i} = \left(1 + \frac{\gamma - 1}{2} M^2\right)^{-\frac{\gamma}{\gamma - 1}}$$

$$\sum(M) = \frac{A}{A_c} = \left(\frac{2}{\gamma + 1}\right)^{\frac{\gamma + 1}{2(\gamma - 1)}} \cdot \frac{1}{M} \left(1 + \frac{\gamma - 1}{2} M^2\right)^{\frac{\gamma + 1}{2(\gamma - 1)}}$$

et $f(M) = \varpi(M) \cdot \sum(M) \cdot (1 + \gamma M^2)$

on a $A(p + \rho V^2) = P_i A_c f(M)$

Rappelons que le débit, constant en régime permanent, peut s'écrire :

$$\dot{m} = K(\gamma, R) \frac{P_i A_c}{\sqrt{T_i}}$$

L'écoulement étant considéré comme adiabatique, l'enthalpie d'arrêt est constante et par conséquent la température d'arrêt aussi si $C_p = C^t$.

Dans ce cas, la conservation du débit impose $P_i A_c = C^t$.

$$(2) \text{ devient alors } P_i A_c d\mathcal{f} = -\frac{1}{2} \gamma p M^2 \Pi D dx C_f$$

$$\text{soit } d\mathcal{f} = -\frac{1}{2} \gamma M^2 \frac{P}{P_i} \cdot \frac{4 \Pi D^2}{D} \times \frac{1}{A_c} = -2 \gamma M^2 C_f \varpi(M) \cdot \sum (M) \frac{dx}{d} \quad (3)$$

$$\text{On démontre facilement que } d\mathcal{f} = \varpi \sum \frac{d \sum}{\sum} = \varpi \sum \frac{M^2 - 1}{\left(1 + \frac{\gamma - 1}{2} M^2\right) M} \frac{dM}{M}$$

$$\text{et (3) devient } C_f \frac{dx}{D} = -\frac{M^2 - 1}{1 + \frac{\gamma - 1}{2} M^2} \frac{dM}{2 \gamma M^3}$$

$$\text{d'où } \int_{\text{entrée}}^{\text{sortie}} C_f \frac{dx}{D} = L(M)_{\text{entrée}} - L(M)_{\text{sortie}} \quad (4)$$

$$\text{avec } L(M) = \frac{1}{2\gamma} \left[\frac{1 + \frac{\gamma - 1}{2} M^2}{2M^2} - \frac{\gamma + 1}{4} \text{Log} \left(\frac{1 + \frac{\gamma - 1}{2} M^2}{M^2} \right) \right]$$

Cette fonction $L(M)$ est implicite et ne peut être résolue que :

- soit par un calcul itératif,
- soit à l'aide des tables.

Un exemple de tables pour ($\gamma = 1,4$ est joint en annexe ainsi que le programme Fortran permettant d'éditer ce type de table.

Dans le cas où le coefficient de frottement peut être considéré comme constant, le diamètre D étant lui aussi constant, (4) devient :

$$C_f \frac{1}{D} = -L(M_{\text{sortie}}) + L(M_{\text{entrée}}) \quad (5)$$

où L est la longueur de la conduite.

(5) permet ainsi de déterminer le nombre de Mach de sortie pour une conduite donnée, avec un C_f donné en fonction du nombre de Mach à l'entrée.

$$L(M_{\text{sortie}}) = L(M_{\text{entrée}}) - C_f \frac{1}{D}$$

De même, (5) permet le calcul du Mach d'entrée maxi (et donc le débit maximum) pour une conduite donnée qui correspond à une sortie sonique :

$$L(M_{\text{entrée}}) = +L(M = 1) + C_f \frac{1}{D}$$

Calcul de la perte de charge en pression d'arrêt

On affecte l'indice 0 à l'entrée
et 1 à la sortie.

$$\frac{\Delta P_i}{P_{i_0}} = \frac{P_{i_0} - P_{i_1}}{P_{i_0}} = 1 - \frac{P_{i_1}}{P_{i_0}}$$

où la conservation du débit implique $P_{i_1} A_{c_1} = P_{i_0} A_{c_0}$

soit $\frac{P_{i_1}}{P_{i_0}} = \frac{A_{c_0}}{A_{c_1}} = \frac{\sum (M_1)}{\sum (M_0)}$ puisque la section est constante

$$\text{donc } \frac{\Delta P_i}{P_{i_0}} = 1 - \frac{\sum_1}{\sum_0}$$

Si la perte de charge est exprimée sous la forme $\frac{\Delta P_i}{\frac{1}{2} \rho_0 V_0^2}$, on écrit $\frac{P_{i_0} - P_{i_1}}{\frac{1}{2} \gamma P_0 M_0^2}$

$$\text{soit } \frac{1 - \frac{\sum_1}{\sum_0}}{\frac{1}{2} \gamma \varpi_0 M_0^2}$$

Calcul de la perte de charge en pression statique

$$\frac{\Delta p}{\frac{1}{2} \rho_0 V_0^2} = \frac{P_0 - P_1}{\frac{1}{2} \gamma P_0 M_0^2} = \frac{\varpi_0 - \varpi_1 \times \frac{\sum_1}{\sum_2}}{\frac{1}{2} \gamma \varpi_0 M_0^2}$$

Rappelons que la vitesse est reliée au nombre de Mach par la relation :

$$\frac{V}{a_i} = M \left(1 + \frac{\gamma - 1}{2} M^2 \right)^{-1/2} \quad \text{avec } a_i = \sqrt{\gamma R T_i}$$

T_i est constant : $T_{i_{\text{entrée}}}$

Pour l'air : ($\gamma = 1,4$ et $R = 287,04$; le coefficient $K \left(\text{débit} = K \frac{P_i A}{\sum (M) \sqrt{T_i}} \right)$ valant 0,040415.

si P_i est exprimé en Pascal, A en m^2 et T_i en degré K.

Cas particulier en incompressible ($\rho = C^t$)

$$Ad(p + \rho V^2) = -\frac{1}{2} \rho V^2 C_f \Pi D dx \quad \left. \begin{array}{l} \rho = C^t \\ \rho VA = C^t \\ A = C^t \end{array} \right\} \Rightarrow V = C^t$$

et $\rho V^2 = C^t$

$$Adp = -\frac{1}{2} \rho V^2 C_f \Pi D dx$$

$$\frac{\Pi D^2}{4} \Delta p = -\frac{1}{2} \rho V^2 C_f \Pi D \Delta x$$

$$D \Delta p = -2 \rho V^2 C_f \Delta x \quad \text{soit } \Delta p = -2 \frac{\rho V^2}{D} C_f \Delta x$$

$$\Delta p = -2 \frac{\rho V A V C_f}{AD} \Delta x$$

$$\text{et } \boxed{\frac{\Delta p}{\frac{1}{2} \rho V^2} = -4 \frac{C_f}{D} \Delta x}$$

$$\Delta p = -8 \frac{Q V C_f}{\Pi D^3} \Delta x$$